

Journée des doctorants, au CISE

Parrainée par Didier BLAVETTE, Professeur à la Faculté des Sciences de Rouen, membre honoraire de l'Institut Universitaire de France

Directeur de l'école doctorale SPMII ED 351 (Sciences Physiques Mathématiques et de l'Information pour l'Ingénieur)

Vice-Président de la SFMU (Société Française des Microscopies)



8h55	Introduction Olivier MAURICE, Directeur de la Recherche et du Développement ESIGELEC, Directeur du Laboratoire IRSEEM Nicolas LANGLOIS, Directeur de la Formation par la Recherche	Amphi R. Vallée	
9h00	Présentation orale 1 : Fiabilité et robustesse des cartes alimentation des nouvelles générations des modules RADAR	Amphi R. Vallée	Chadia LACHKAR
9h30	Présentation orale 2 : Développement de méthodes et outils de réalité augmen- tée pour l'apprentissage d'activités ou l'assistance à dis- tance d'opérations de maintenance complexes en milieu industriel	Amphi R. Vallée	Vincent HAVARD
10h00	Présentation orale 3 : Apprentissage en ligne de séquences d'actions pour la coopération homme/machine	Amphi R. Vallée	Enjie GHORBEL
10h30	Session Posters / Pause café	Hall CISE	
	Fault prognosis in hybrid electrical vehicle's permanent magnet machine	Hall CISE	Riham GINZARLY
	Gestion des énergies renouvelables à distance	Hall CISE	Imane IDRISSI

	Synthèse de contrôleurs auto-adaptatifs pour l'optimisation des performances d'un système à sources d'énergie multiples	Hall CISE	Marwa TURKI
	Mise en œuvre de moyens de vieillissement accéléré et d'analyses dédiés aux composants de puissance grand gap	Hall CISE	Jian Zhi FU
	Détection de dysfonctionnements dans un procédé de distillation par une approche neuronale	Hall CISE	Alaa DAHER
	Smart Grid pour la surveillance d'un système multi-sources d'énergie	Hall CISE	Ahmed BOUFERTELLA
	Commande non linéaire tolérante aux fautes. Application aux motorisations hybrides	Hall CISE	Mohamed GUERMOUCHE
	Présentation orale 4 : Fiabilité et analyse de défaillance des composants électro- niques sous contraintes thermiques pour des applications en mécatronique	Amphi R. Vallée	Safa MBAREK
	Présentation orale 5 : Système antennaire à bas coût pour les nouvelles commu- nications Wifi à 60 GHz - Conception et impact des interfé-	Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON
	rences EM		
12h00	rences EM	Bâtiment A	Safa MBAREK
12h00 13h30	rences EM Fin de la matinée	Bâtiment A Bâtiment A	Safa MBAREK Yvon-Georges RABOBOSON
12h00 13h30 13h45 14h00	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1		
12h00 13h30 13h45 14h00	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de	Bâtiment A	Yvon-Georges RABOBOSON
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navi-	Bâtiment A Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8:	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30 15h00	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8: Locatisation robuste par vision pour la navigation autonome	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30 15h00 15h30 15h45	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8: Locatisation robuste par vision pour la navigation autonome Pause café	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30 15h00 15h30 15h45 16h00 16h15	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8: Locatisation robuste par vision pour la navigation autonome Pause café Démonstration 3	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX Fabien BONARDI
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30 15h00 15h30 15h45 16h00 16h15	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8: Locatisation robuste par vision pour la navigation autonome Pause café Démonstration 3 Démonstration 4 Présentation orale 9: Diagnostic des défauts du Groupe Moto-Propulseur par analyse des signaux vibro-	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée LNA LNA	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX
12h00 13h30 13h45 14h00 14h30 15h00 15h30 15h45 16h00 16h15 16h45	rences EM Fin de la matinée Démonstration 1 Démonstration 2 Présentation orale 6: Contribution à la commande d'un onduleur à topologie variable, destinée aux energies renouvelables, en vue de réduire le déséquilibre dans les réseaux électriques Présentation orale 7: Conception, réalisation et évaluation d'un système de vision embarqué et multimodal visible infrarouge pour la navigation autonome de véhicules Présentation orale 8: Locatisation robuste par vision pour la navigation autonome Pause café Démonstration 3 Démonstration 4 Présentation orale 9: Diagnostic des défauts du Groupe Moto-Propulseur par analyse des signaux vibroacoustiques Présentation orale 10:	Bâtiment A Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée Amphi R. Vallée LNA LNA LNA Amphi R. Vallée	Yvon-Georges RABOBOSON Léa RIACHY Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX Fabien BONARDI Pierre MERRIAUX Kawthar ALAMEH









